## (12) DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITÉ DE COOPÉRATION EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT)

### (19) Organisation Mondiale de la Propriété Intellectuelle

Bureau international





(43) Date de la publication internationale 21 avril 2005 (21.04.2005)

PC<sub>1</sub>

# (10) Numéro de publication internationale WO 2005/036101 A1

- (51) Classification internationale des brevets<sup>7</sup>: G01D 3/02, 5/14
- (21) Numéro de la demande internationale :

PCT/FR2004/002543

- (22) Date de dépôt international: 8 octobre 2004 (08.10.2004)
- (25) Langue de dépôt :

français

(26) Langue de publication :

français

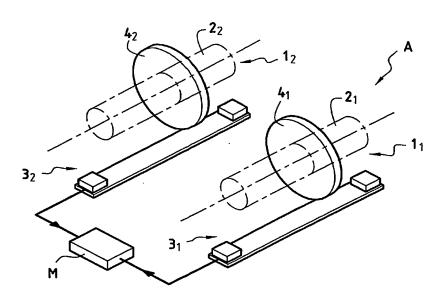
- (30) Données relatives à la priorité :
  0311811 9 octobre 2003 (09.10.2003) FR
- (71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US): ELECTRICFIL AUTOMOTIVE [FR/FR]; 77, allée des Grandes Combes, Z.I. Ouest Beynost, F-01708 Miribel Cedex (FR).

- (72) Inventeurs; et
- (75) Inventeurs/Déposants (pour US seulement): DUFOUR, Laurent [FR/FR]; 13, route de Port Galland, F-01800 Saint-Maurice de Gourdans (FR). ANDRIEU, Olivier [FR/FR]; 2, chemin des Bottes, F-01700 Saint-Maurice de Beynost (FR). MÖLLER, Rainer [DE/FR]; 19, rue Charles Pigeon, F-01360 Loyettes (FR).
- (74) Mandataire: THIBAULT, Jean-Marc; Cabinet Beau de Loménie, 51, avenue Jean Jaurès, B.P. 7073, F-69301 Lyon Cedex 07 (FR).
- (81) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de protection nationale disponible): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG,

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: DEVICE FOR CORRECTION OF THE INTERFERENCE ERRORS

(54) Titre: DISPOSITIF POUR CORRIGER LES ERREURS D'INTERFERENCES



(57) Abstract: The invention relates to a device for the correction of interference errors in a measuring unit (A), comprising: at least two magnetic sensors  $(1_1, 1_2)$ , for measuring the position of moving objects  $(2_1, 2_2)$  which move following adjacent displacement trajectories, each magnetic measuring sensor providing a measuring signal representative of the position of the moving object in an open-magnetic circuit  $(3_1, 3_2)$  and processing means (M), for measured signals provided by the magnetic measuring sensors. According to the invention, the processing means (M) comprise means for correction of the measured magnetic signals to take into account interference errors between adjacent magnetic sensors  $(1_1, 1_2)$  in order to obtain a corrected measured signal for each measuring magnetic sensor.



#### 

- MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (84) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de protection régionale disponible): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

 avant l'expiration du délai prévu pour la modification des revendications, sera republiée si des modifications sont recues

En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abréviations, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de la Gazette du PCT.

### Publiée:

avec rapport de recherche internationale

(57) Abrégé: L'invention concerne un dispositif pour corriger les erreurs d'interférences pour une installation de mesure (A) comportant: au moins deux capteurs magnétiques (1<sub>1</sub>, 1<sub>2</sub>) de mesure de la position de mobiles (2<sub>1</sub>, 2<sub>2</sub>) évoluant selon des trajectoires de déplacement voisines, chaque capteur magnétique de mesure délivrant un signal de mesure représentatif de la position du mobile dans un circuit magnétique ouvert (3<sub>1</sub>, 3<sub>2</sub>) ;et des moyens de traitement (M) des signaux de mesure délivrés par les capteurs magnétiques de mesure. Selon l'invention, les moyens de traitement (M) comportent des moyens de correction des signaux magnétiques de mesure pour tenir compte des erreurs d'interférences entre les capteurs magnétiques voisins (1<sub>1</sub>, 1<sub>2</sub>) en vue d'obtenir un signal de mesure corrigé pour chaque capteur magnétique de mesure.